

表1.0 推杆传动代码

传动参数 代码	额定负载 (N)	基本速度mm/s ±10%		基本电流 A (常温)							
				12 V		24 V		36 V		48 V	
		空载	满载	空载	满载	空载	满载	空载	满载	空载	满载
A	2000	5	4	1.2	3.5	0.6	2.0	0.4	1.5	0.3	1.0
B	1600	7	5.5	1.2	3.5	0.6	2.0	0.4	1.5	0.3	1.0
C	1200	10	8	1.2	3.5	0.6	2.0	0.4	1.5	0.3	1.0
D	700	18	14	1.2	3.5	0.6	2.0	0.4	1.5	0.3	1.0
E	300	38	30	1.2	3.5	0.7	2.0	0.5	1.5	0.3	1.0
F	1200	8	6	1.5	4.0	0.8	2.5	0.5	1.5	0.3	1.0
G	800	10	8	1.5	4.0	0.8	2.5	0.5	1.5	0.3	1.0
H	600	14	11	1.5	4.0	0.8	2.5	0.5	1.5	0.3	1.0
I	400	28	22	1.5	4.0	0.8	2.5	0.5	1.5	0.3	1.0
J	200	55	45	1.5	4.0	0.8	2.5	0.5	1.5	0.3	1.0

表2.0 行程与负载关系

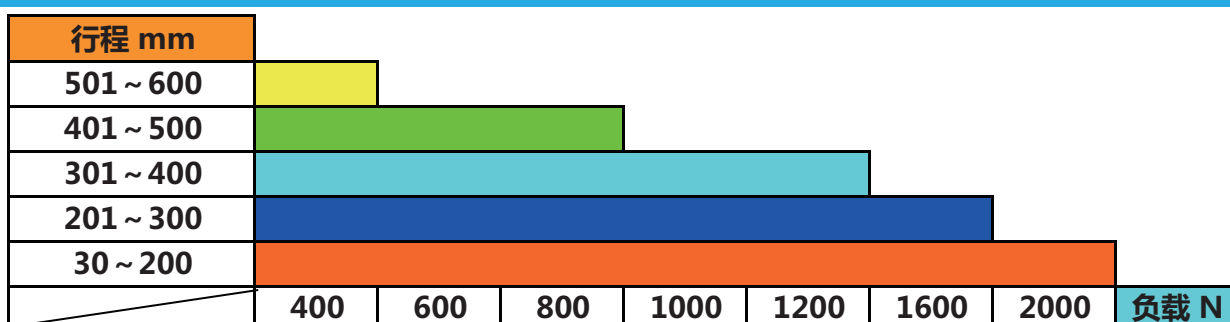


表3.0 安装尺寸

1): 基本配置的安装尺寸

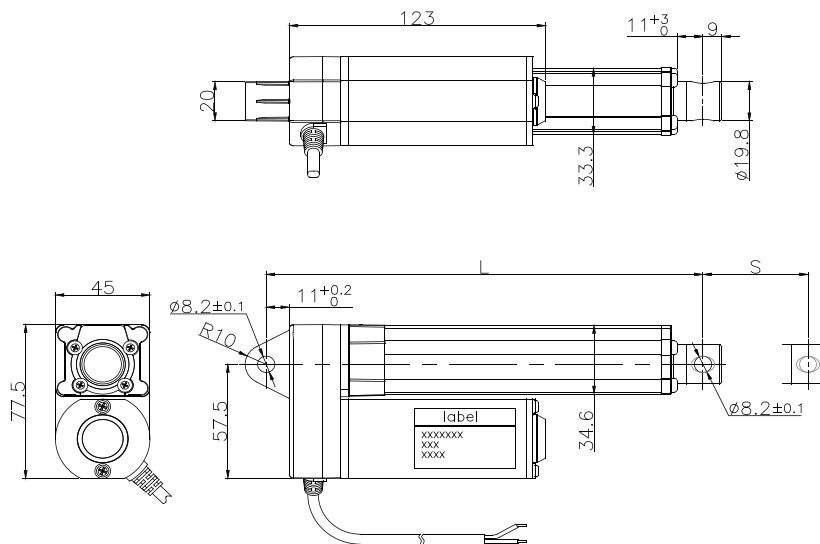
$30 \leq \text{Stroke} < 300, L = S + 108$

(20mm/s以上速度的30行程, 起始安装距140mm)

$300 \leq \text{Stroke} < 500, L = S + 120$

$500 \leq \text{Stroke} \leq 600, L = S + 130$

图中安装孔向为90° (标准)



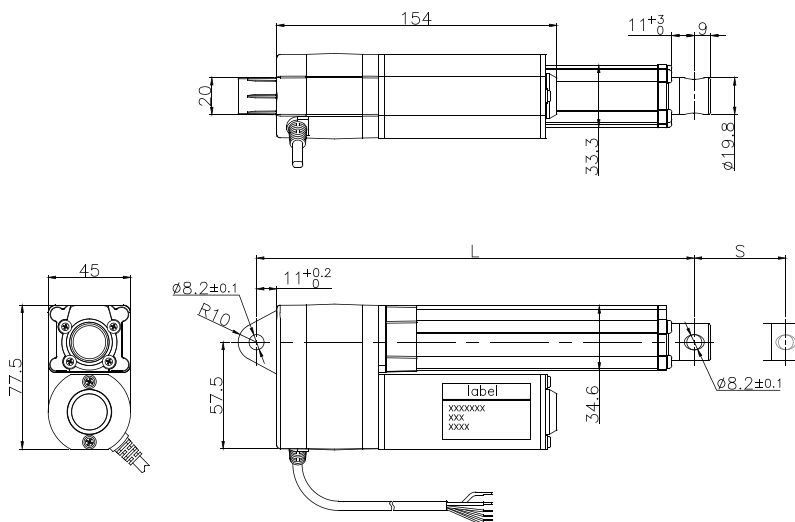
2): 有电位计信号反馈的安装尺寸

$30 \leq \text{Stroke} < 300, L = S + 140$

$300 \leq \text{Stroke} < 500, L = S + 150$

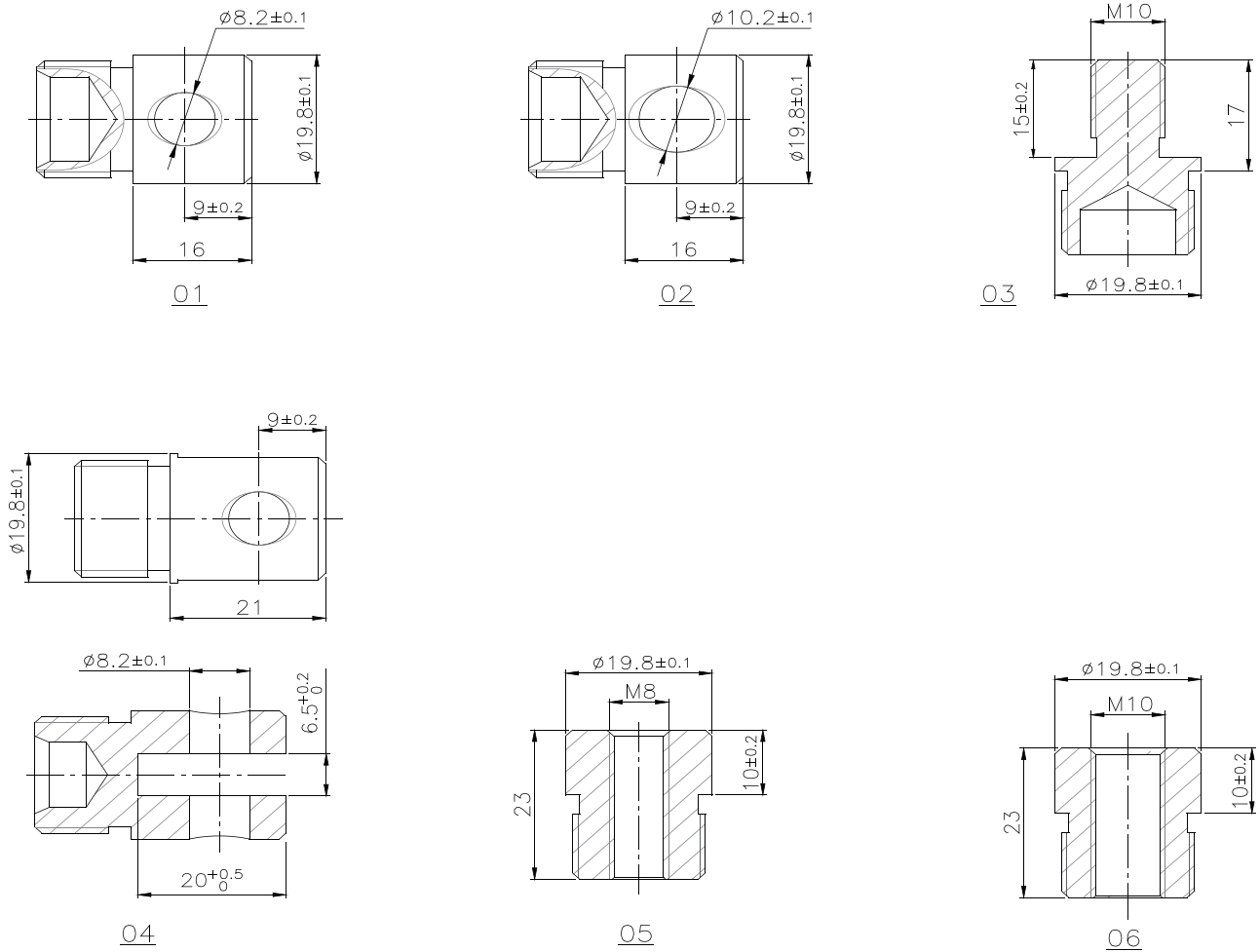
$500 \leq \text{Stroke} \leq 600, L = S + 160$

图中安装孔向为90° (标准)



注: 前端接头为杆端关节或定制尺寸时, 安装距离不适用上图规则

表4.0 前端安装方式



注：“01”——默认，“07”——客制化

表5.0 信号反馈方式及范围

传动代码	反馈方式	特性		解析度
		行程区间		每1mm行程 ±10%
A~E	电位计	200 mm	10K Ω 满标	0.0464 K Ω
F~J		300 mm	10K Ω 满标	0.0294 K Ω
A	霍尔	脉冲信号数 (一对极点)		12.5
B				9.45
C				6.3
D				3.15
E				1.58
F				8
G				6
H				4
I				2
J				1
版本	制表时间	变更		
C	2016年5月19日	传动代码修正		

